

# Másod- és magasabbrendű hálózatok valósáértelmezése

- 1.) A'VL meghatározása
- 2.) sajátérték, sajátvektor
- 3.) generalított vektor → próbafüggvény

$$x = x_{tr.} + x_g$$
$$\rightarrow \underline{m}_i \lambda_i \quad x_{tr.} = \sum k_i \underline{m}_i e^{\lambda_i t}$$

$$x_g \sim u(t)$$

- 4.) egy időpontban érték kiszámítása  
pl. hálózat alapjár → illatek a teljes megoldás

$$pl. x(0) = 0 = \sum_{i=1}^N k_i \underline{m}_i \cdot e^{\lambda_i \cdot 0} + \underline{x}_g(0)$$

$$\underline{m} \cdot \underline{k} + x_g(0) = 0$$

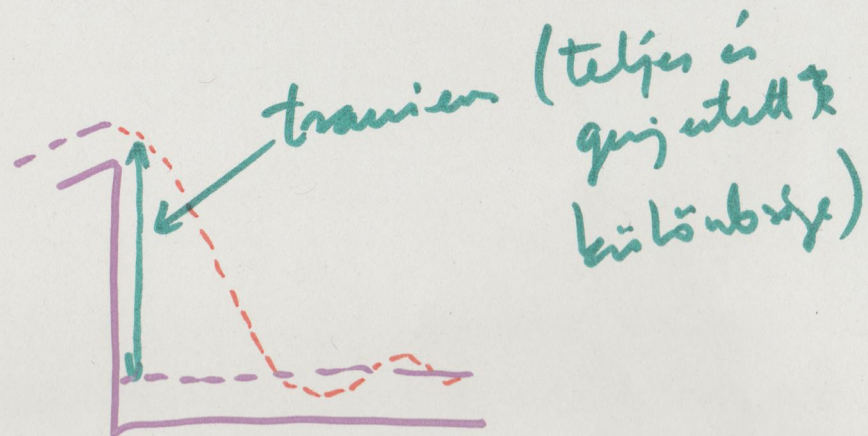
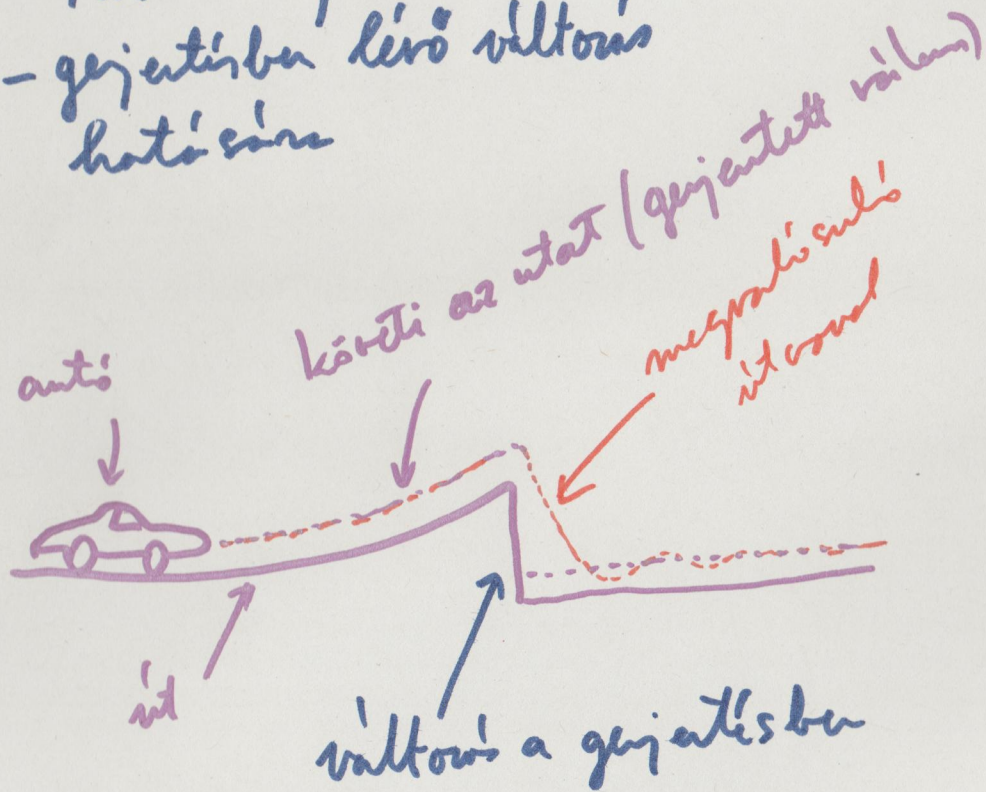
- 5.) vektor kifejezése az állapotváltozóval  
vagyis megoldás alapján

$$y = \underline{C}^T \cdot \underline{x} + \underline{D} \cdot u$$

$$\underline{x}(t) = \underline{x}_{tr}(t) + \underline{x}_g(t)$$

← gerjesztett v. inhomogén  
 ~ gerjesztés

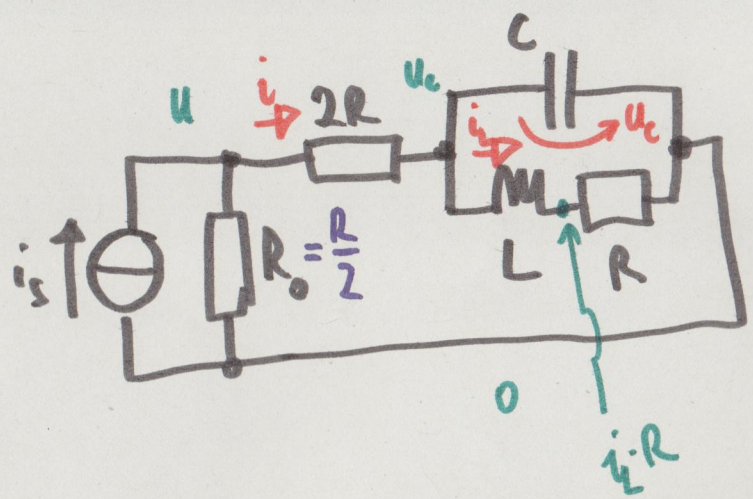
- transziens vagy homogén
- rendszere jellemző
  - gerjesztésben lévő változás hatására



- transziens válasz a rendszertől függ  
 alakja

$$\sum_{i=1}^N k_i \cdot \underline{m}_i e^{\lambda_i t}, \text{ ahol}$$

$\underline{m}_i$  a  $\lambda_i$ -hez tartozó sajátvektor



$$\left. \begin{aligned} i_L + C \cdot u_c' + \frac{u_c - u}{2R} &= 0 \\ u_c - L \cdot i_L' - i_L \cdot R &= 0 \\ -i_s + \frac{u}{R_0} + \frac{u - u_c}{2R} &= 0 \end{aligned} \right\} \begin{aligned} &\boxed{i_L' = \frac{1}{L} u_c - \frac{R}{L} i_L} \\ &5u - u_c - i_s \cdot 2R = 0 \\ &u = \frac{u_c + i_s 2R}{5} \end{aligned}$$

$$2RC \cdot u_c' + 2R \cdot i_L + u_c - \left( \frac{u_c + 2R \cdot i_s}{5} \right) = 0$$

$$\underbrace{\hspace{10em}}_{\frac{4u_c}{5} - \frac{2R}{5} i_s}$$

$$u_c' = \underbrace{-\frac{1}{2RC} \cdot \frac{4u_c}{5}}_{-\frac{2}{5RC} u_c} - \underbrace{\frac{2R}{2RC} \cdot i_L}_{-\frac{1}{C} i_L} + \underbrace{\frac{2R}{5} \cdot \frac{1}{2RC} \cdot i_s}_{\frac{1}{5C} i_s}$$

kΩ, V, mA, μH, μs, nF

R = 1 kΩ; L = 0,8 mH

C = 5 nF

$$A = \begin{pmatrix} -0,08 & -0,2 \\ 1,25 & -1,25 \end{pmatrix} \leftarrow \underline{\underline{A}} = \begin{pmatrix} -\frac{2}{5RC} & -\frac{1}{C} \\ \frac{1}{L} & -\frac{R}{L} \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} \frac{1}{5C} \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\underline{B} = \begin{pmatrix} 1/50 \\ 0 \end{pmatrix}; \underline{i} = \begin{pmatrix} 0,04 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\underline{C}^T = \begin{pmatrix} 1 \\ 5 \end{pmatrix}; \underline{D} = \frac{2\text{k}\Omega}{5} = 0,4$$

script enterul

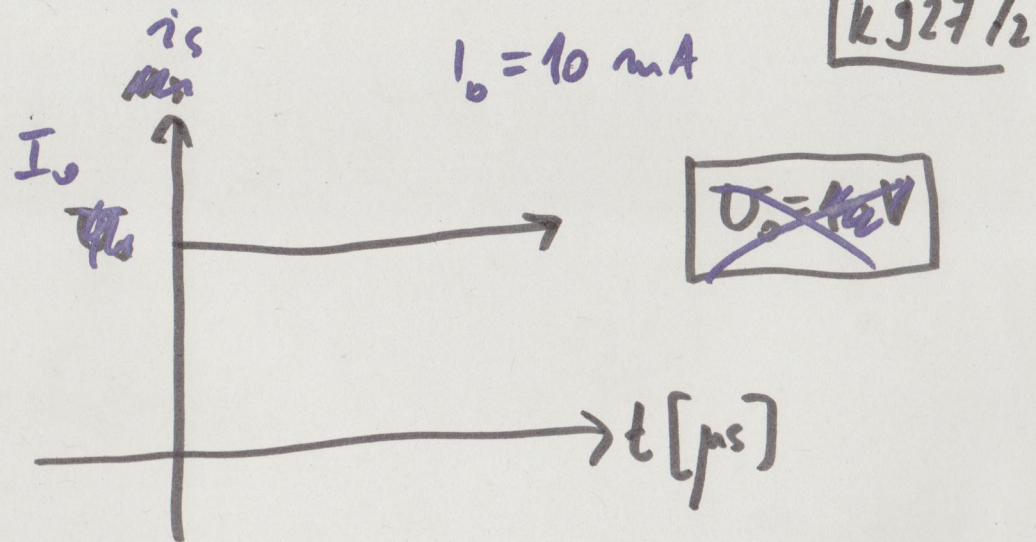
$$|\lambda \underline{E} - \underline{A}| = 0 \text{ vagy } |\underline{A} - \lambda \underline{E}| = 0$$

$$\begin{vmatrix} \lambda + 0,08 & 0,2 \\ -1,25 & \lambda + 1,25 \end{vmatrix} = (\lambda + 0,08)(\lambda + 1,25) + 0,2 \cdot 1,25 = 0$$

$$\lambda^2 + 1,33\lambda + 0,35 = 0$$

$$\lambda_m = \begin{cases} -0,9687 \mu\text{s}^{-1} \\ -0,3613 \mu\text{s}^{-1} \end{cases}$$

$\text{Re}\{\lambda_i\} < 0$  lent stabilis a rendszer!



1) A'VL felírása → ✓

2) sajátérték → sajátvektor pl. MATLAB eig parancs

$$[m, la] = \text{eig}(A)$$

$$\lambda_1 = -0,3613 \quad \underline{m}_1 = \begin{pmatrix} 0,5794 \\ 0,8150 \end{pmatrix} \quad \text{és} \quad \lambda_2 = -0,9687 \quad \underline{m}_2 = \begin{pmatrix} 0,2136 \\ 0,9756 \end{pmatrix}$$

3)  $u_s(t) = U_0 \cdot \varepsilon(t) \rightarrow t > 0$  után  $u_s = U_0 = \text{áll.} \Rightarrow \underline{x}_g = \begin{pmatrix} U_c \\ I_L \end{pmatrix} = \underline{x}$  állandó vektor

→ transziens lezajlása után vizsgáljuk a rendszert! (csak egy adott összetevő van!)

$$\underline{x}'_g = \underline{A} \underline{x}_g + \underline{B} \cdot \overset{u_s}{U_0} \rightarrow 0 = \underline{A} \underline{x} + \underline{B} \cdot U_0 \leftarrow \text{lin. egyenletrendszer}$$

$$\underline{x} = \underline{A} \setminus (-\underline{B} \cdot U_0), \text{ mert } \underline{x} = \underline{A}^{-1} \cdot (-\underline{B} \cdot U_0)$$

4)  $t=0$ -ben  $\underline{x}(0)=0$ , mert  $t < 0$  energiamentes is  
 $u_s(t) = 0$  hordító  $t=0$ -ben  
 $(\Rightarrow \underline{x}(+0) = \underline{x}(-0) = \underline{x}(0))$

K 927/4

teljes megoldás:  $\underline{x}(t) = k_1 \underline{m}_1 e^{\lambda_1 t} + k_2 \underline{m}_2 e^{\lambda_2 t} + \underline{x}_g$

$t=0$ -ben  $\underline{0} = k_1 \underline{m}_1 + k_2 \underline{m}_2 + \underline{x}_g \rightarrow \underline{m}_1 \cdot k_1 + \underline{m}_2 k_2 = -\underline{x}_g$

5) Be kell helyettesíteni: ( $t > 0$  - az  
 irány)

$y = \underline{C}^T \cdot \underline{x} + \underline{D} \cdot \dot{a}_s =$

$= \underline{C}^T k_1 \underline{m}_1 e^{\lambda_1 t} + \underline{C}^T k_2 \underline{m}_2 e^{\lambda_2 t} + (\underline{C}^T \underline{x}_g + \underline{D} \cdot \underline{0})$

$(\cdot) k_1 + (\cdot) k_2 = (\cdot \cdot) \begin{pmatrix} k_1 \\ k_2 \end{pmatrix} = -\underline{x}_g$

$\Downarrow$

$\underline{m} \cdot \underline{k} = -\underline{x}_g(0) = -\underline{x}_g$

$$\underline{x}_y = \underline{X} = \begin{pmatrix} 1,4286 \\ 1,4286 \end{pmatrix}$$

$$k_v = \begin{pmatrix} k_1 \\ k_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2,7955 \\ 0,8711 \end{pmatrix}$$

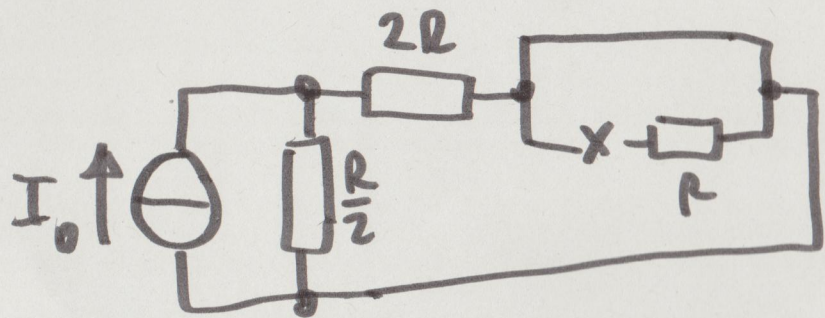
K927/5

$$u_c(t) = 1,4286 + (-1,6198)e^{-0,3613t} + 0,1913e^{-0,9687t}$$

$$i_c(t) = 1,4286 - 2,2784 \cdot e^{-0,3613t} + 0,8498 \cdot e^{-0,9687t}$$

$$y(t) = \underbrace{4,2857}_{\text{ide tant}} - \underbrace{0,3240 e^{-0,3613t}}_{\text{harmelt ideig tant a hatása}} + \underbrace{0,0383 e^{-0,9687t}}_{\text{hamarabb "lecsengő" része}}$$

$$t=+0 \quad y(+0) = 4,2857 - 0,3240 + 0,0383 = 4 \text{ V}$$



$$u = I_0 \left( \frac{R}{2} \times 2R \right) = 4 \text{ V}$$